
目录

第 17 章 USB.....	3
17.1 USB 简介	3
17.2 USB 应用实例 ----- 通过触摸屏移动电脑鼠标	3
17.2.1 实例描述	3
17.2.2 硬件设计	3
17.2.3 软件设计	4

ARC (armrunc)

第17章 USB

17.1 USB 简介

USB,是英文 Universal Serial BUS (通用串行总线)的缩写,而其中文简称为“通串线,是一个外部总线标准,用于规范电脑与外部设备的连接和通讯。是应用在 PC 领域的接口技术。USB 接口支持设备的即插即用和热插拔功能。USB 是在 1994 年底由英特尔、康柏、IBM、Microsoft 等多家公司联合提出的。

USB 各版本区别版本最大传输速率速率称号最大输出电流协议推出时间:

- USB1.0: 1.5Mbps(192KB/s) 低速(Low-Speed)500mA……1996 年 1 月
- USB1.1: 12Mbps(1.5MB/s) 全速 (Full-Speed)500mA……1998 年 9 月
- USB2.0: 480Mbps(60MB/s) 高速 (High-Speed)500mA……2000 年 4 月
- USB3.0: 5Gbps(640MB/s) 超速 (Super-Speed)900mA……2008 年 11 月

USB 采用四线电缆,其中两根(D+, D-)是用来传送数据的串行通道,另两根(GND, VCC)为下游 (Downstream) 设备提供电源,

17.2 USB 应用实例 ----- 通过触摸屏移动电脑鼠标

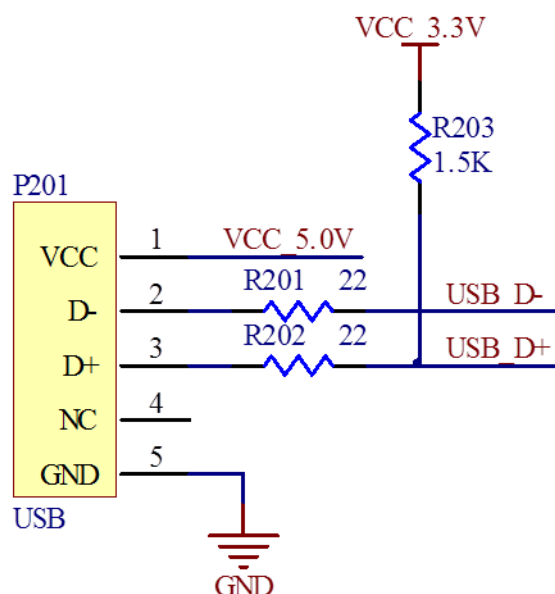
17.2.1 实例描述

本实例参照 ST 官方 USB 的 JoyStick 实例 (3.3 版本),来控制电脑的鼠标,当你在触摸屏上划线是,该坐标值将会回传到电脑,可以看到鼠标随之移动。

17.2.2 硬件设计

该实例的 GPIO 分配和硬件原理图如下:

USB_D-	PA11
USB_D+	PA12



17.2.3 软件设计

下面重点介绍移植 JoyStick 到 ARC 平台，首先在 KEIL 的 USBMouse 项目内增加两个目录，分别用来存放 USB 驱动代码和 USB 中间层代码，名字分别为 USBFSPeriph_Driver 和 ARC_USB，将驱动文件 usb_core.c, usb_regs.c, usb_int.c, usb_sil.c, usb_mem.c, usb_init.c 包含到 USBFSPeriph_Driver 目录。将 hw_config.c, usb_prop.c, usb_istr.c, usb_desc.c, usb_pwr.c, usb_endp.c 包含到 ARC_USB 目录。

需要做修改的文件是 usb_desc.c，把那些 USB 描述改为你自己需要的。在 hw_config.c 内，把 Joystick_Send() 函数改为控制鼠标，

下面的代码是改动的代码，没有改动的代码请参考 ST 实例。
文件 USBMouse_main.c:

```
/**
 * @brief Main program, usb control mouse example
 * @param None
 * @retval None
 */
int main(void)
{
    uint8_t Mouse_Buffer[4];
    static uint8_t pre_x, pre_y;
    pen_state_struct *pen_st;
    pen_st = ARC_get_penstate();

    ARC_SysTick_Init();
    ARC_COM_Init();
}
```

```
USART_Cmd(USART1, ENABLE);
ARC_LCD_Init();
ARC_LCD_On();

ARC_TouchScreen_Init();
SPI_Cmd(SPI1, ENABLE);
ARC_TouchScreen_start();

ARC_USBMouse_Init();

ARC_LCD_Clear(LCD_COLOR_RED);
ARC_LCD_ShowString(3, 3, "clear");

ARC_Button_Init();

while(1)
{
    if (pen_st->force_adjust == 1)
    {
        ARC_TouchScreen_Adjust();
        pen_st->force_adjust = 0;
        ARC_LCD_Clear(LCD_COLOR_RED);
        ARC_LCD_ShowString(3, 3, "clear");
    }
    if (pen_st->pen_pressed == KEY_DOWN)
    {
        pen_st->pen_pressed = KEY_UP;
        do
        {
            if(ARC_TouchScreen_Rd_LCD_XY())
            {
                pre_x = pen_st->x_converted;
                pre_y = pen_st->y_converted;

                if(pen_st->x_converted < 40 && pen_st->y_converted <
15)
                {
                    ARC_LCD_Clear(LCD_COLOR_RED);
                    ARC_LCD_ShowString(3, 3, "clear");
                }
                else
                    ARC_LCD_DrawBigPoint(pen_st->x_converted,
pen_st->y_converted, LCD_COLOR_WHITE);
```

```
        if(ARC_TouchScreen_Rd_LCD_XY())
        {
            if((abs(pen_st->x_converted - 20) < 18) &&
                (abs(pen_st->y_converted - 8) < 6))
            {
                ARC_LCD_Clear(LCD_COLOR_RED);
                ARC_LCD_ShowString(3, 3, "clear");
            }
            else

ARC_LCD_DrawBigPoint(pen_st->x_converted, pen_st->y_converted,
LCD_COLOR_WHITE);

        if((bDeviceState == CONFIGURED) ||
PrevXferComplete)
        {
            Mouse_Buffer[0] = 0;
            Mouse_Buffer[1] = (pen_st->x_converted -
pre_x) * 30;
            Mouse_Buffer[2] = (pen_st->y_converted -
pre_y) * 30;
            Mouse_Buffer[3] = 0;
            Joystick_Send(Mouse_Buffer, 4);
        }
    }
}
}
}
}
}while(!ARC_PEN_STATE());
}
}
}
}
```

文件 ARC_USBMouse.c:

```
/**
 * @brief Initialize USBMouse.
 * @param None
 * @retval None
 */
void ARC_USBMouse_Init(void)
{
    ARC_USB_RCC_Init();
    ARC_USB_NVIC_Init();
    ARC_USB_EXTI_Init();
    USB_Init();
}
```

文件 ARC_RCC.c

```
/**
 * @brief Configures USB clocks.
 * @param None
 * @retval None
 */
void ARC_USB_RCC_Init(void)
{
    /* Select USBCLK source */
    RCC_USBCLKConfig(RCC_USBCLKSource_PLLCLK_1Div5);

    /* Enable the USB clock */
    RCC_APB1PeriphClockCmd(RCC_APB1Periph_USB, ENABLE);
}
```

文件 ARC_NVIC_API.c:

```
/**
 * @brief Initialize NVIC of USB mouse.
 * @param None
 * @retval None
 */
void ARC_USB_NVIC_Init(void)
{
    NVIC_InitTypeDef NVIC_InitStructure;

    /* Enable the USB interrupt */
    NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannel = USB_LP_CAN1_RX0_IRQn;
    NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelPreemptionPriority = 2;
    NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelSubPriority = 0;
    NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelCmd = ENABLE;
    NVIC_Init(&NVIC_InitStructure);

    /* Enable the USB Wake-up interrupt */
    NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannel = USBWakeUp_IRQn;
    NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelPreemptionPriority = 1;
    NVIC_Init(&NVIC_InitStructure);
}
```

文件 ARC_EXTI.c:

```
/**
 * @brief Initialize EXTI of USB.
 * @param None
 * @retval None
```

```
*/
void ARC_USB_EXTI_Init(void)
{
    EXTI_InitTypeDef EXTI_InitStructure;

    /* Configure the EXTI line 18 connected internally to the USB IP */
    EXTI_ClearITPendingBit(EXTI_Line18);
    EXTI_InitStructure.EXTI_Line = EXTI_Line18;
    EXTI_InitStructure.EXTI_Trigger = EXTI_Trigger_Rising;
    EXTI_InitStructure.EXTI_LineCmd = ENABLE;
    EXTI_Init(&EXTI_InitStructure);
}

文件 usb_desc.c:
/* USB String Descriptors (optional) */
const uint8_t Joystick_StringLangID[JOYSTICK_SIZ_STRING_LANGID] =
{
    JOYSTICK_SIZ_STRING_LANGID,
    USB_STRING_DESCRIPTOR_TYPE,
    0x09,
    0x04
}; /* LangID = 0x0409: U.S. English */

const uint8_t Joystick_StringVendor[JOYSTICK_SIZ_STRING_VENDOR] =
{
    JOYSTICK_SIZ_STRING_VENDOR, /* Size of Vendor string */
    USB_STRING_DESCRIPTOR_TYPE, /* bDescriptorType */
    /* Manufacturer: "ARC" */
    'A', 0, 'R', 0, 'C', 0
};

const uint8_t Joystick_StringProduct[JOYSTICK_SIZ_STRING_PRODUCT] =
{
    JOYSTICK_SIZ_STRING_PRODUCT, /* bLength */
    USB_STRING_DESCRIPTOR_TYPE, /* bDescriptorType */
    'A', 0, 'R', 0, 'C', 0, ' ', 0, 'M', 0, 'o', 0, 'u', 0,
    's', 0, 'e'
};

uint8_t Joystick_StringSerial[JOYSTICK_SIZ_STRING_SERIAL] =
{
    JOYSTICK_SIZ_STRING_SERIAL, /* bLength */
    USB_STRING_DESCRIPTOR_TYPE, /* bDescriptorType */
    'A', 0, 'R', 0, 'C', 0, ' ', 0, ' ', 0, ' ', 0, ' ', 0
};
```

文件 hw_config.c:

```
/******  
* Function Name : Joystick_Send.  
* Description   : prepares buffer to be sent containing Joystick event infos.  
* Input        : Mouse_Buffer: Mouse position to be sent.  
* Output       : None.  
* Return value : None.  
*****/  
void Joystick_Send(uint8_t *Mouse_Buffer, uint32_t buffer_size)  
{  
    /* Reset the control token to inform upper layer that a transfer is ongoing */  
    PrevXferComplete = 0;  
  
    /* Copy mouse position info in ENDP1 Tx Packet Memory Area*/  
    USB_SIL_Write(EP1_IN, Mouse_Buffer, buffer_size);  
  
    /* Enable endpoint for transmission */  
    SetEPTxValid(ENDP1);  
}
```