

```

//广西柳州市一职校 电气自动化专业部
//By: China o soft
#include <reg52.h> //使用8052内核单片机
#include <stdlib.h> //使用rand随机数函数
sbit SCL=P1^0; //IIC时钟线(SCL)定义
sbit SDA=P1^1; //IIC数据线(SDA)定义
sbit KEY1=P2^0; //按钮1,用于将地址+1
sbit KEY2=P2^1; //按钮2,用于将地址-1
sbit KEY3=P2^2; //按钮3,用于将数据+1
sbit BEEP=P2^3; //蜂鸣器,当读写测试失败时报警
sbit KEY5=P1^2; //按钮5,用于读取当前地址数据
sbit KEY6=P1^3; //按钮6,用于在现地址写入当前数据
sbit KEY7=P1^4; //按钮7,用于进行256字节的读写测试
sbit KEY4=P1^5; //按钮4,用于将数据-1
unsigned char code LED_SEG[16]={0x88,0xBE,0xC4,0x94,0xB2,0x91,0x81,0xBC,
                                0x80,0x90,0xA0,0x83,0xC9,0x86,0xC1,0xE1};
//数码管段码表0-f;a:D1,b:D0,c:D6,d:D5,e:D4,f:D2,g:D3,dp:D
7
unsigned char D1,D2,D3,D4;
//显示在数码管上的值
unsigned char ADDR,INDEX;
//当前地址,当前数据变量

void eeprom_write_byte(unsigned char addr,dat)
//eeprom写字节,传递参数1:要写的地址,参数2:要写的数据
{
//写字节程序开始
unsigned char temp1,temp2;
//写入延时使用的临时变量
SCL=1; //时钟线(SCL)拉高
SDA=1; //数据线(SDA)拉高
SDA=0; //在时钟线(SCL)为高电平时,数据线(SDA)发生下跳变,总线启动

SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=1; //AT24C02eeprom的器件地址(A0-A2接地),1010000x.
SCL=1; //读入一位数据(1)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0; //将数据0放到总线上
SCL=1; //读入一位数据(0)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=1; //将数据1放到总线上
SCL=1; //读入一位数据(1)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0; //将数据0放到总线上
SCL=1; //读入一位数据(0)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0; //将数据0放到总线上
SCL=1; //读入一位数据(0)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0; //将数据0放到总线上
SCL=1; //读入一位数据(0)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0; //将数据0放到总线上,此位特殊,为0代表写,为1代表读
SCL=1; //读入一位数据(0,写数据)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

```

```
SDA=1; //放开数据线(SDA),以使得eeprom能够应答
SCL=1; //发送第九个脉冲,让eeprom应答,应答信号从数据线(SDA)输出
SCL=0; //应答结束,如果需要判断是否应答,应检查数据线(SDA)电平,本程
序不检查

SDA=addr&0X80; //将地址的最高位(MSB)放到总线上
SCL=1; //写入最高位(MSB D7)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X40; //将地址的D6位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D6)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X20; //将地址的D5位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D5)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X10; //将地址的D4位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D4)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X08; //将地址的D3位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D3)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X04; //将地址的D2位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D2)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X02; //将地址的D1位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D1)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X01; //将地址的(LSB D0)位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D0)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=1; //放开数据线(SDA),以使得eeprom能够应答
SCL=1; //发送第九个脉冲,让eeprom应答,应答信号从数据线(SDA)输出
SCL=0; //应答结束,如果需要判断是否应答,应检查数据线(SDA)电平,本程
序不检查

SDA=dat&0X80; //将数据的最高位(MSB)放到总线上
SCL=1; //写入数据位(MSB D7)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=dat&0X40; //将数据的D6位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D6)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=dat&0X20; //将数据的D5位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D5)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=dat&0X10; //将数据的D4位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D4)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=dat&0X08; //将数据的D3位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D3)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=dat&0X04; //将数据的D2位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D2)
```

```
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=dat&0X02; //将数据的D1位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D1)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=dat&0X01; //将数据的D0位(LSB)放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D0)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=1; //放开数据线(SDA),以使得eeprom能够应答
SCL=1; //发送第九个脉冲,让eeprom应答,应答信号从数据线(SDA)输出
SCL=0; //应答结束,如果需要判断是否应答,应检查数据线(SDA)电平,本程
序不检查

SDA=0; //拉低数据线(SDA)
SCL=1; //拉高时钟线(SCL)
SDA=1; //在时钟线(SCL)为高电平时,数据线(SDA)发生上跳变,停止总线

//按ATMEL的手册,每次写完,都应该延时5ms以上
temp1=temp2=20; //准备延时
do //外层do-while循环
{ //外层循环开始
do //内层do-while循环
{ //内层循环开始
; //空操作,延时
}while(--temp2); //do-while结构
}while(--temp1); //do-while结构

} //写字节程序结束

unsigned char eeprom_read_byte(unsigned char addr)
//eeprom读字节,传递参数为要读的地址,返回读到的数据
{
//读字节程序开始
unsigned char temp; //接收数据用的临时变量

SCL=1; //时钟线(SCL)拉高
SDA=1; //数据线(SDA)拉高
SDA=0; //在时钟线(SCL)为高电平时,数据线(SDA)发生下跳变,总线启动

SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=1; //AT24C02eeprom的器件地址(A0-A2接地),1010000x.
SCL=1; //读入一位数据(1)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0; //将数据0放到总线上
SCL=1; //读入一位数据(0)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=1; //将数据1放到总线上
SCL=1; //读入一位数据(1)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0; //将数据0放到总线上
SCL=1; //读入一位数据(0)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0; //将数据0放到总线上
SCL=1; //读入一位数据(0)
```

```
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0; //将数据0放到总线上
SCL=1; //读入一位数据(0)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0; //将数据0放到总线上,此位特殊,为0代表写,为1代表读
SCL=1; //读入一位数据(0,写数据)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=1; //放开数据线(SDA),以使得eeprom能够应答
SCL=1; //发送第九个脉冲,让eeprom应答,应答信号从数据线(SDA)输出
SCL=0; //应答结束,如果需要判断是否应答,应检查数据线(SDA)电平,本程
序不检查

SDA=addr&0X80; //将地址的最高位(MSB)放到总线上
SCL=1; //写入最高位(MSB D7)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X40; //将地址的D6位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D6)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X20; //将地址的D5位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D5)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X10; //将地址的D4位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D4)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X08; //将地址的D3位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D3)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X04; //将地址的D2位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D2)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X02; //将地址的D1位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D1)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=addr&0X01; //将地址的(LSB D0)位放到总线上
SCL=1; //写入数据位(D0)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=1; //放开数据线(SDA),以使得eeprom能够应答
SCL=1; //发送第九个脉冲,让eeprom应答,应答信号从数据线(SDA)输出
SCL=0; //应答结束,如果需要判断是否应答,应检查数据线(SDA)电平,本程
序不检查

SCL=1; //时钟线(SCL)拉高
SDA=1; //数据线(SDA)拉高
SDA=0; //在时钟线(SCL)为高电平时,数据线(SDA)发生下跳变,总线启动

SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=1; //AT24C02eeprom的器件地址(A0-A2接地),1010000x.
SCL=1; //读入一位数据(1)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0; //将数据0放到总线上
SCL=1; //读入一位数据(0)
SCL=0; //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态
```

```
SDA=1;          //将数据1放到总线上
SCL=1;          //读入一位数据(1)
SCL=0;          //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0;          //将数据0放到总线上
SCL=1;          //读入一位数据(0)
SCL=0;          //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0;          //将数据0放到总线上
SCL=1;          //读入一位数据(0)
SCL=0;          //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0;          //将数据0放到总线上
SCL=1;          //读入一位数据(0)
SCL=0;          //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=0;          //将数据0放到总线上
SCL=1;          //读入一位数据(0)
SCL=0;          //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=1;          //将数据1放到总线上,此位特殊,为0代表写,为1代表读
SCL=1;          //读入一位数据(1,读数据)
SCL=0;          //只有时钟线(SCL)为低电平时才可以改变数据线(SDA)的状态

SDA=1;          //放开数据线(SDA),以使得eeprom能够应答
SCL=1;          //发送第九个脉冲,让eeprom应答,应答信号从数据线(SDA)输出
SCL=0;          //应答结束,如果需要判断是否应答,应检查数据线(SDA)电平,本程
序不检查

temp=temp|SDA;  //应答结束后,第1位数据(MSB D7)已经送出,直接读取

SCL=1;          //释放时钟线(SCL),以准备产生下降沿
SCL=0;          //拉低时钟线(SCL),以产生下降沿,使eeprom送出第2位数据(D6)
temp=temp<<1;   //临时变量移位,以准备拼合新接收到的位
temp=temp|SDA;  //拼合新的数据位

SCL=1;          //释放时钟线(SCL),以准备产生下降沿
SCL=0;          //拉低时钟线(SCL),以产生下降沿,使eeprom送出第3位数据(D5)
temp=temp<<1;   //临时变量移位,以准备拼合新接收到的位
temp=temp|SDA;  //拼合新的数据位

SCL=1;          //释放时钟线(SCL),以准备产生下降沿
SCL=0;          //拉低时钟线(SCL),以产生下降沿,使eeprom送出第4位数据(D4)
temp=temp<<1;   //临时变量移位,以准备拼合新接收到的位
temp=temp|SDA;  //拼合新的数据位

SCL=1;          //释放时钟线(SCL),以准备产生下降沿
SCL=0;          //拉低时钟线(SCL),以产生下降沿,使eeprom送出第5位数据(D3)
temp=temp<<1;   //临时变量移位,以准备拼合新接收到的位
temp=temp|SDA;  //拼合新的数据位

SCL=1;          //释放时钟线(SCL),以准备产生下降沿
SCL=0;          //拉低时钟线(SCL),以产生下降沿,使eeprom送出第6位数据(D2)
temp=temp<<1;   //临时变量移位,以准备拼合新接收到的位
temp=temp|SDA;  //拼合新的数据位

SCL=1;          //释放时钟线(SCL),以准备产生下降沿
SCL=0;          //拉低时钟线(SCL),以产生下降沿,使eeprom送出第7位数据(D1)
temp=temp<<1;   //临时变量移位,以准备拼合新接收到的位
temp=temp|SDA;  //拼合新的数据位

SCL=1;          //释放时钟线(SCL),以准备产生下降沿
SCL=0;          //拉低时钟线(SCL),以产生下降沿,使eeprom送出第8位数据(D0)
temp=temp<<1;   //临时变量移位,以准备拼合新接收到的位
```



```

temp=temp|SDA;          //拼合新的数据位

SDA=1;                 //放开数据线(SDA),以使得eeprom能够应答,此次eeprom将不应答
.
SCL=1;                //发送第九个脉冲,让eeprom应答,应答信号从数据线(SDA)输出
SCL=0;                //应答结束,如果需要判断是否应答,应检查数据线(SDA)电平,本程
序不检查

SDA=0;                //拉低数据线(SDA)
SCL=1;                //拉高时钟线(SCL)
SDA=1;                //在时钟线(SCL)为高电平时,数据线(SDA)发生上跳变,停止总线

return(temp);         //将读到的数据返回给调用程序
}                      //读字节程序结束

void init(void)        //初始化程序,打开定时器0,用于扫描4位共阳LED
{                      //初始化程序开始
EA=1;                 //打开总中断
ET0=1;                //打开定时器0(T0)中断
TMOD=0X01;           //设置定时器0工作模式为方式1
TR0=1;                //启动定时器0
}                      //初始化程序结束

void LED_SCAN(void)    //LED扫描程序,用于扫描4位共阳LED,状态机机制
{
static unsigned char NUM; //静态局部变量,记录状态机
switch(NUM)             //切换状态机
{
case 0:                 //0分支
P2=P2|0XF0;           //关闭所有数码管
P0=LED_SEG[D1];       //通过查表,将D1内容换成段码放置到P0口
P2=P2&0X7F;           //打开对应的PNP三极管点亮LED
NUM=1;                 //状态转移
break;                 //分支结束
case 1:                 //1分支
P2=P2|0XF0;           //关闭所有数码管
P0=LED_SEG[D2];       //通过查表,将D2内容换成段码放置到P0口
P2=P2&0XBF;           //打开对应的PNP三极管点亮LED
NUM=2;                 //状态转移
break;                 //分支结束
case 2:                 //2分支
P2=P2|0XF0;           //关闭所有数码管
P0=LED_SEG[D3];       //通过查表,将D3内容换成段码放置到P0口
P2=P2&0XDF;           //打开对应的PNP三极管点亮LED
NUM=3;                 //状态转移
break;                 //分支结束
case 3:                 //3分支
P2=P2|0XF0;           //关闭所有数码管
P0=LED_SEG[D4];       //通过查表,将D4内容换成段码放置到P0口
P2=P2&0XEF;           //打开对应的PNP三极管点亮LED
NUM=0;                 //状态转移
break;                 //分支结束
default:                //默认、异常分支
NUM=0;                 //恢复状态机到正常值
break;                 //分支结束
}                       //switch-case结束
}                       //扫描程序结束

void timer0(void) interrupt 1 using 2 //定时器0中断程序
{
TH0=(65536-6000)/256; //每6ms扫描一次数码管,高八位
TL0=(65536-6000)%256; //每6ms扫描一次数码管,低八位
D1=ADDR>>4;          //获得高四位数据
}

```

```
D2=ADDR&0X0F;           //获得低四位数据,左边两位数码管显示地址
D3=INDEX>>4;           //获得高四位数据
D4=INDEX&0X0F;         //获得低四位数据,右边两位数码管显示数据
LED_SCAN();            //数据准备完毕,开始扫描
}                       //定时器0中断程序结束

void main(void)         //主程序
{                       //主程序开始
  init();              //初始化
  while(1)             //主循环
  {                   //主循环开始
    if(!KEY1){while(!KEY1);ADDR++;}
    //如果按钮1被按下,则地址+1
    if(!KEY2){while(!KEY2);ADDR--;}
    //如果按钮2被按下,则地址-1
    if(!KEY3){while(!KEY3);INDEX++;}
    //如果按钮3被按下,则数据+1
    if(!KEY4){while(!KEY4);INDEX--;}
    //如果按钮4被按下,则数据-1
    if(!KEY5){while(!KEY5);INDEX=eeprom_read_byte(ADDR);}
    //如果按钮5被按下,则在当前地址读出数据
    if(!KEY6){while(!KEY6);eeprom_write_byte(ADDR,INDEX);}
    //如果按钮6被按下,则在当前地址写入数据
    if(!KEY7)
      //如果按钮7被按下,则进行256字节读写测试
      {
        unsigned char loop,readback;
        //循环计数变量,回读临时变量
        srand(TL0);
        //置随机数种子,不同的种子,将返回不同的随机数序列
        BEEP=1;
        //关闭报警蜂鸣器
        do
        //使用do-while循环
        {
        //循环开始
        ADDR=loop;
        //地址跟随循环计数值变化
        INDEX=rand();
        //取随机数
        eeprom_write_byte(ADDR,INDEX);
        //在当前地址写入取到的随机数
        readback=eeprom_read_byte(ADDR);
        //立即将刚才写入的数据读出来
        if(INDEX!=readback){BEEP=0;while(KEY7);BEEP=1;}
        //判断写入的数据和读出的数据是否一致,如不一致则报警
        //报警后,需要再次按动按钮7来消除报警
      }while(--loop);
      //do-while循环结构
    }
    //按钮7处理程序结束
  }
  //主循环结束
}
//主程序结束
```