

# 采用 **MSP430 $\Delta$ - $\Sigma$ ADC** 外设 实现高精度测量

**Vincent Chan**

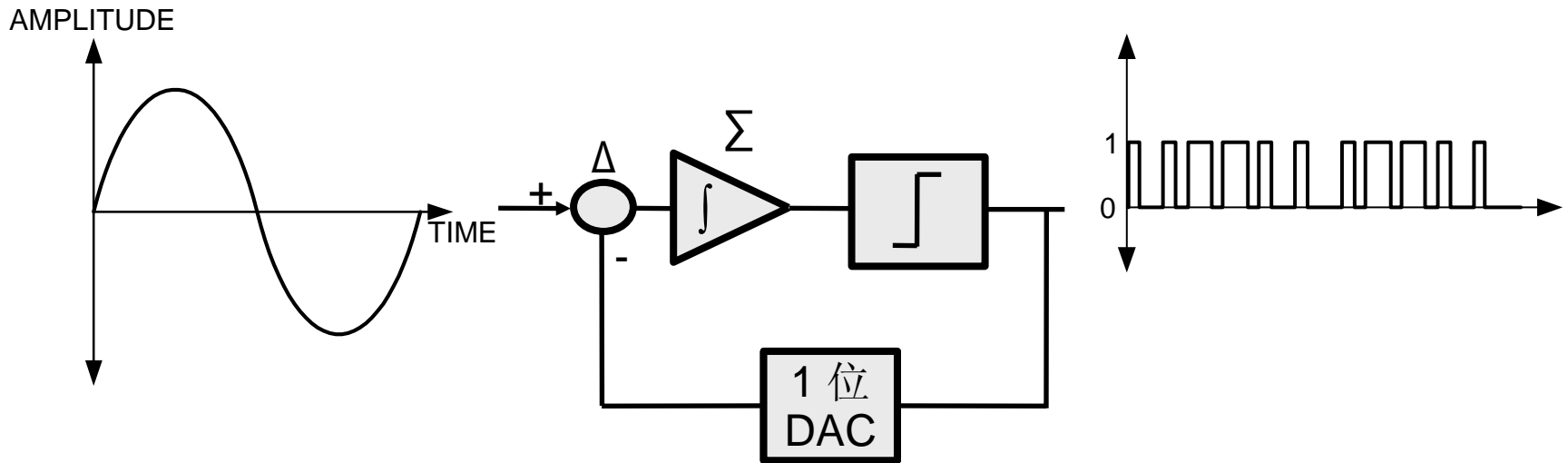
德州仪器亚洲 **MSP430** 市场经理

**vince-chan@ti.com**

# 会议议程

- $\Delta - \Sigma$  的原理与优势
- 了解 **SD16\_A**
- 选择集成了 **ADC** 的 **MSP430**
- 实验练习: **SD16\_A** 实际操作

# $\Delta - \Sigma$ 原理



简单模拟：1位 ADC

- 积分 ( $\Sigma$ ) 与微分 ( $\Delta$ ) 级

复杂的数字：滤波器级

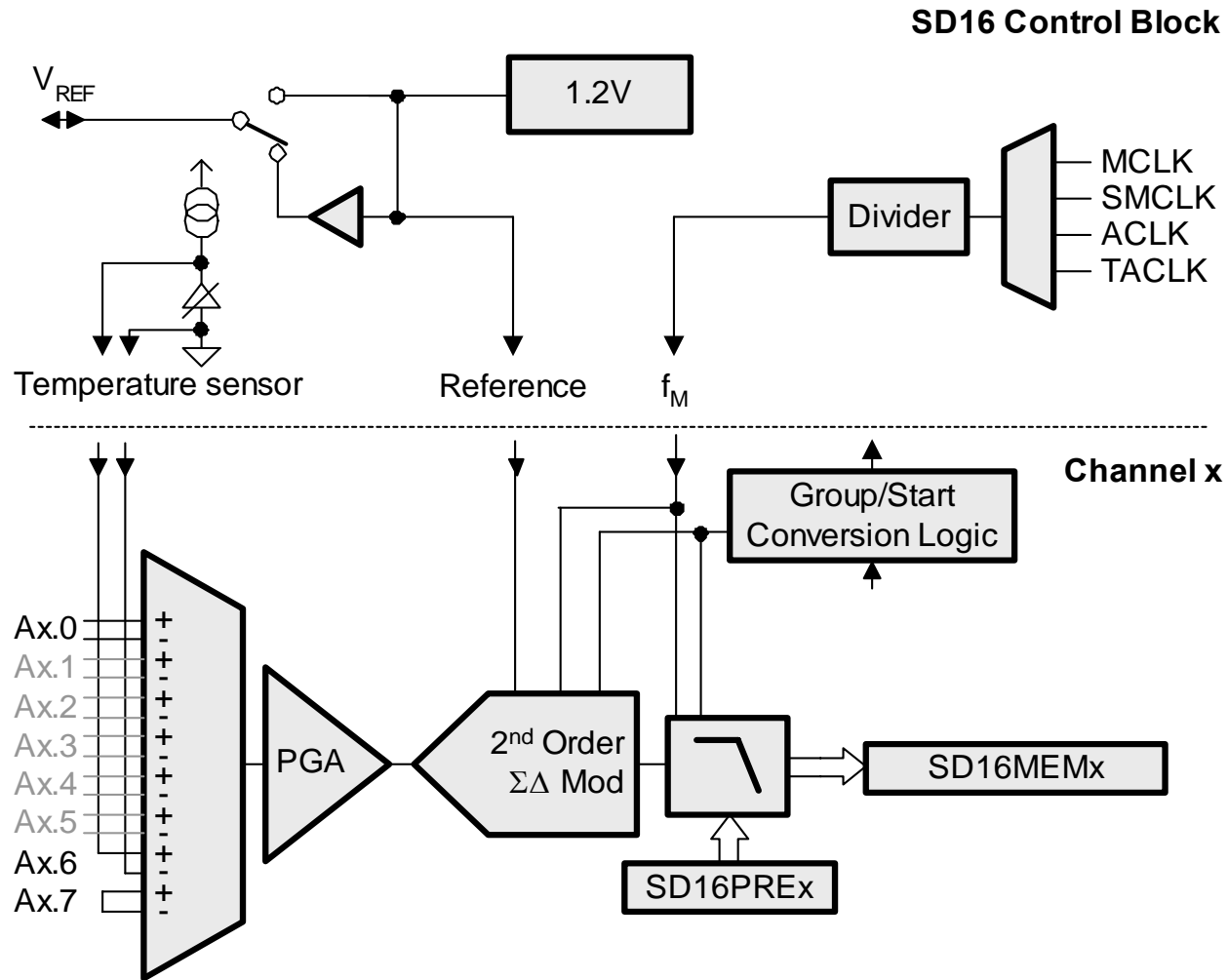
- 过采样输入
- 抽取滤波输出

# $\Delta - \Sigma$ 与逐次逼近的对比

- $\Delta - \Sigma$  的分辨率通常较高
- **1 ksps  $\Delta - \Sigma$  与 100 ksps SAR 对比**
- 每次采样的模拟步长冗余是不同的  
SAR 固有  
输入端的步长变化必须通过  $\Delta - \Sigma$  滤波器级循环
- $\Delta - \Sigma$  架构的数字化程度达 **90%**：使集成更简便

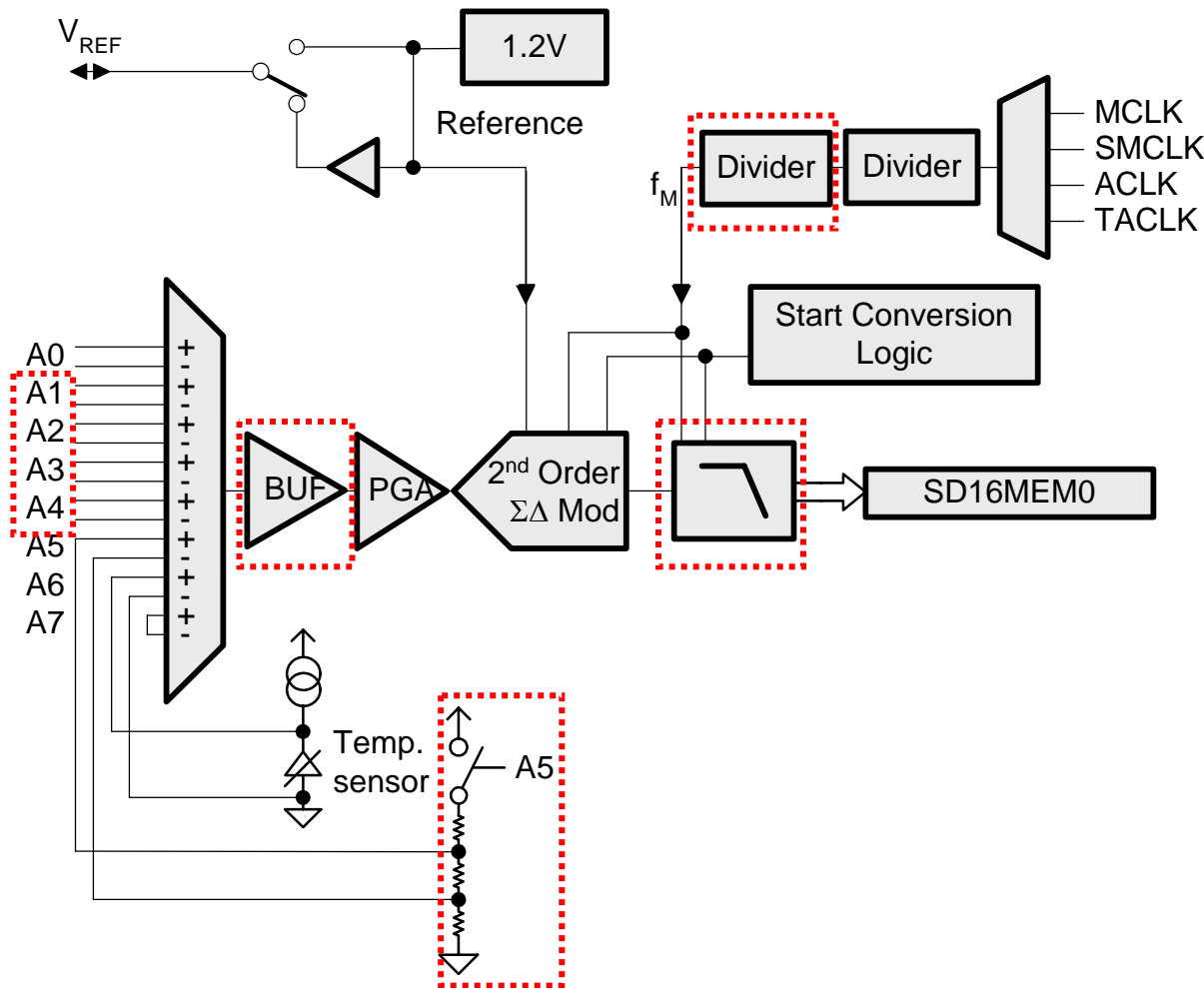
# SD16 概览

- 'F42x 与 'FE42x
- 多个通道
- 每通道一个外部输入
- 高达 256 的 OSR  
过采样率
- 1MHz  $f_M$



# SD16 A 概览

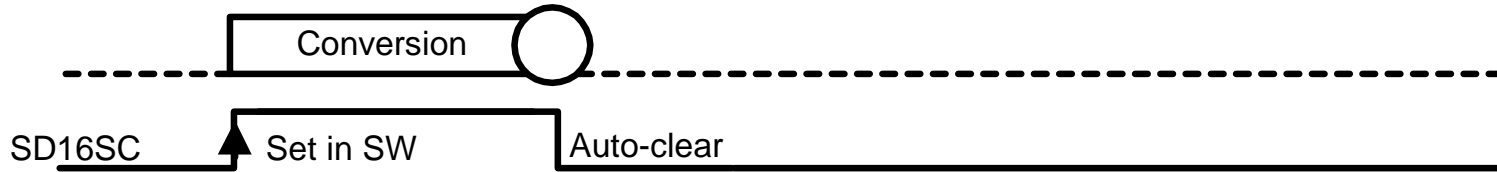
- 'F42x0 与 'F20x3
  - 单通道
  - 多个输入对
  - 输入缓冲器
  - $AV_{CC}$  测量
  - 30kHz 至 1.1MHz
  - $f_M$  分频器
  - 高达 1024 OSR
- 过采样率



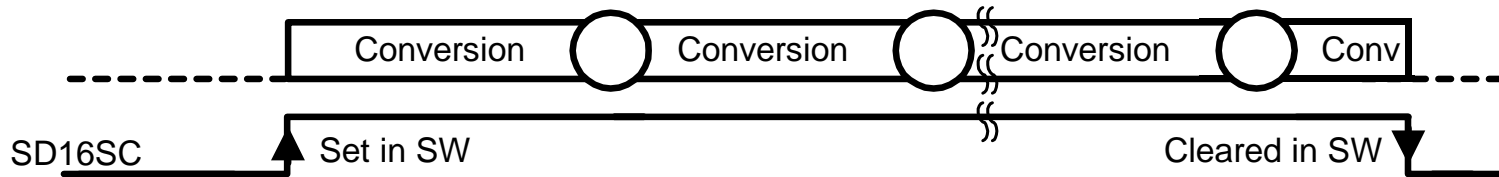
# 转换模式

- 单次转换

○ = Result written to SD16MEMx



- 连续转换

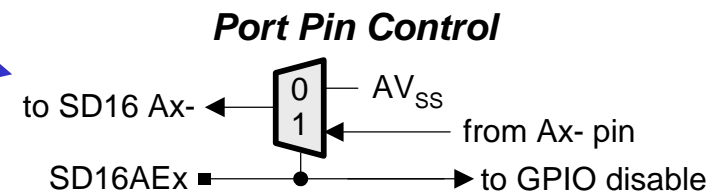
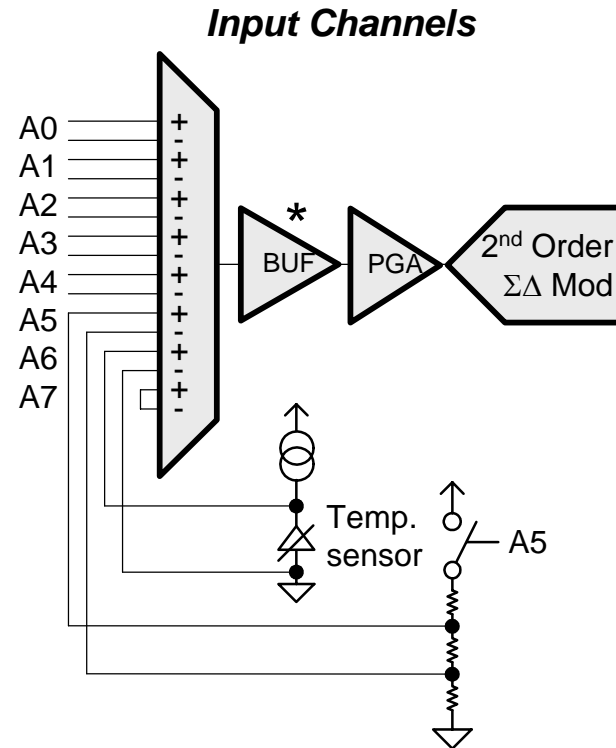


清除 SD16SC 可立即停止转换：

SD16MEMx 中的值会变化，应在停止转换前读取

# SD16 A 输入设计

- 四个外部输入对
- 全差分输入
- 内部通道：
  - 温度
  - $AV_{CC} / 11$
  - 输入端短接
- 可选电流与高速输入缓冲器
- **PGA: 1、2、4、8、16 与 32x**
- SD16AEx 位，用于使能内部  $A_{IN}$  连接至  $AV_{SS}$
- \* 'F20x3 器件不带缓冲器

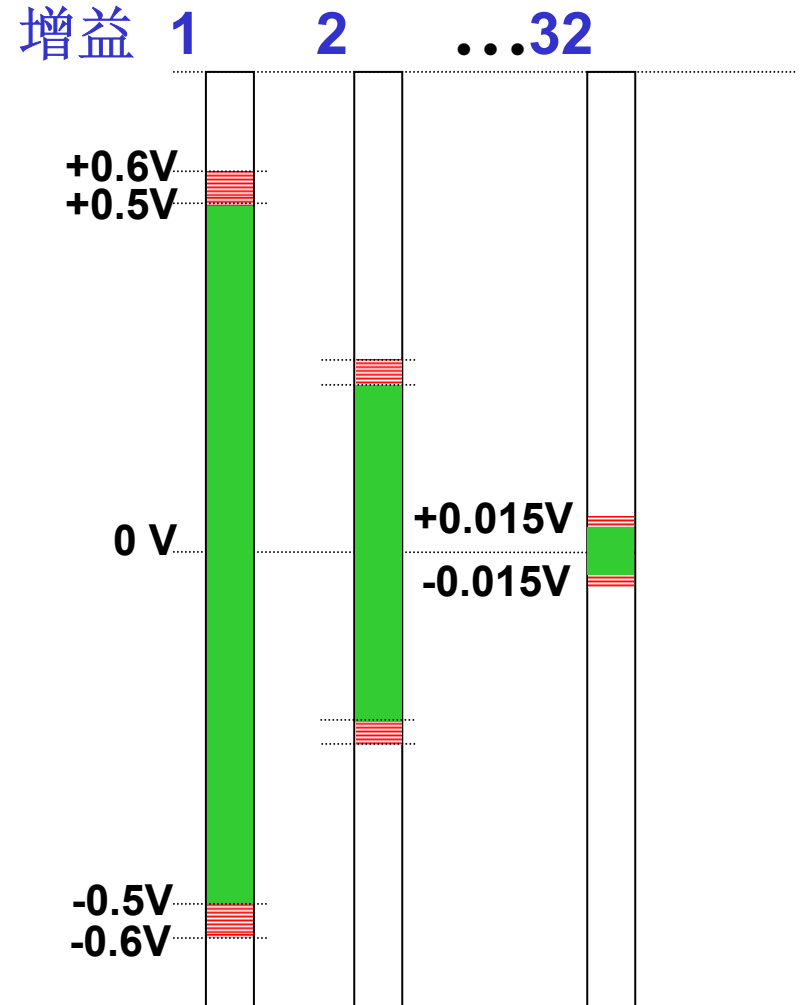




# 模拟输入范围

- 什么是  $V_{REF}$ ?
- **PGA** 如何设置?
- 适用于所有输入和模式

$$V_{FSR} = \frac{V_{ref} / 2}{GAIN \quad PGA}$$



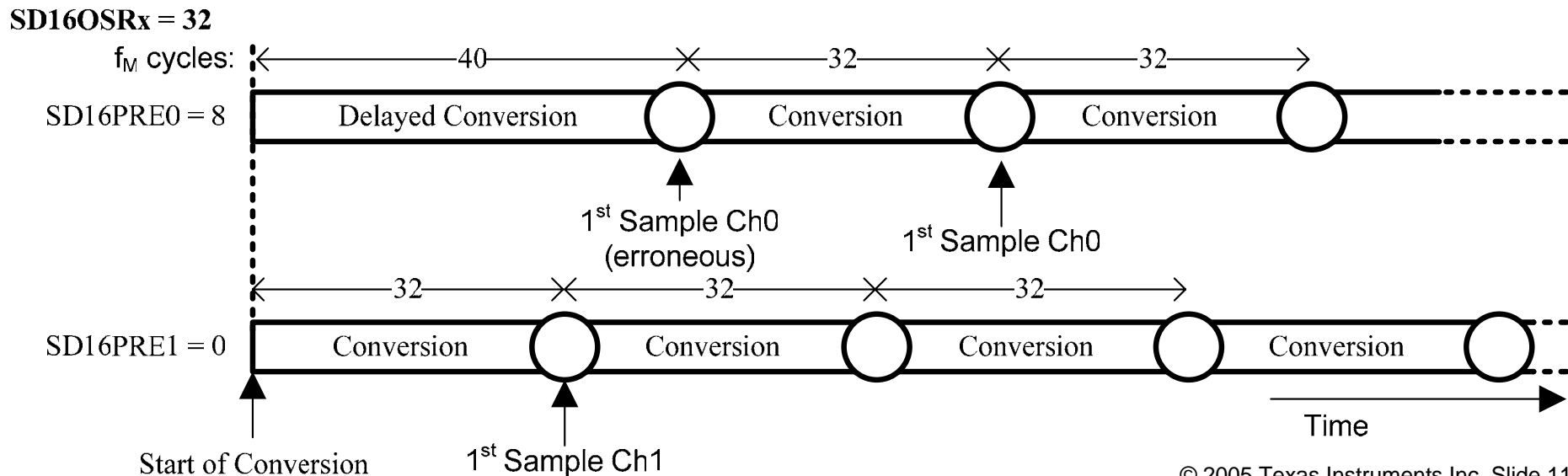
© 2005 Texas Instruments Inc, Slide 9

# 输入选择与通道选择的对比

- **SD16\_A**: 单通道, 每通道 4 个外部输入  
MSP430F42x0 与 MSP430F20x3
- **SD16**: 3 个通道, 每通道 1 个外部输入  
MSP430FE42x 与 MSP430F42x
- 多通道可并行独立工作
- 多输入进行复用后连接到单通道; 所以多输入必须顺序选择, 顺序采样

# 采用预加载：仅适用于多通道

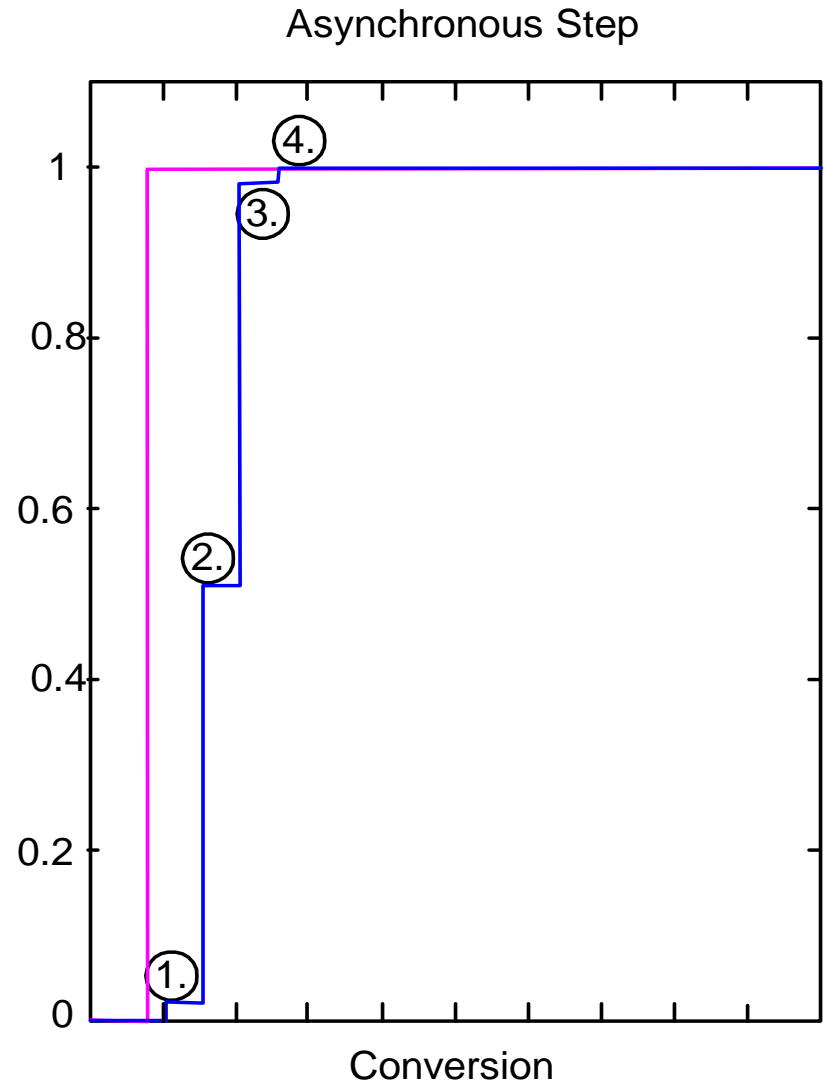
- 抽样滤波器的偏差对应多少个  $f_M$  时钟周期
- 通道间交错的转换结果
- 用于引入转换流程中的相位延迟，以实现信号补偿
- 举例：电表 I 与 V 相位补偿的对比



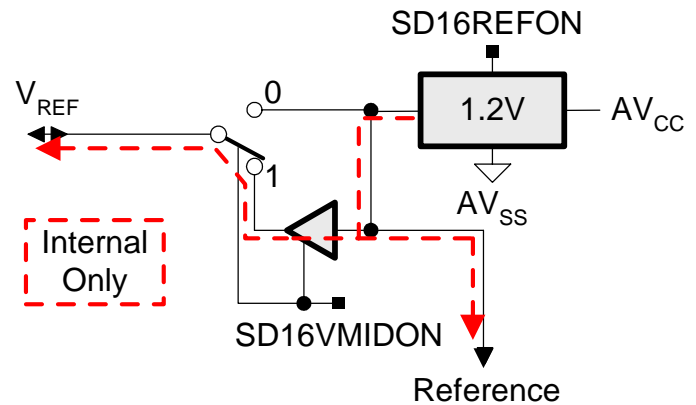
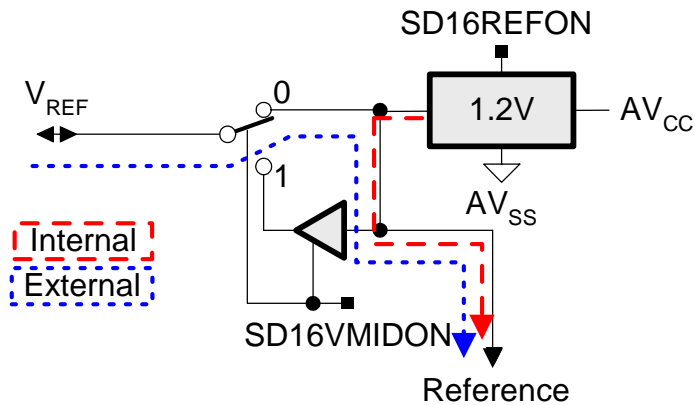
© 2005 Texas Instruments Inc, Slide 11

# 输入步长响应

- 对多路复用切换很重要
- 抽样滤波器必须循查出差值
- **SD16INTDLYx** 设置第一次转换中断的自动稳定时间
- **$f_M = 1.048\text{MHz}$ ;  $\text{OSR} = 256$**   
 $f_{\text{SAMPLE}} = 4096 \text{ kbps} \rightarrow$   
 $t_{\text{SETTLE(MAX)}} \sim 732\text{usec}$



# 内部参考源



- 内部 1.2V 参考源

- 20ppm 温漂系数

- $V_{REF}$  选项:

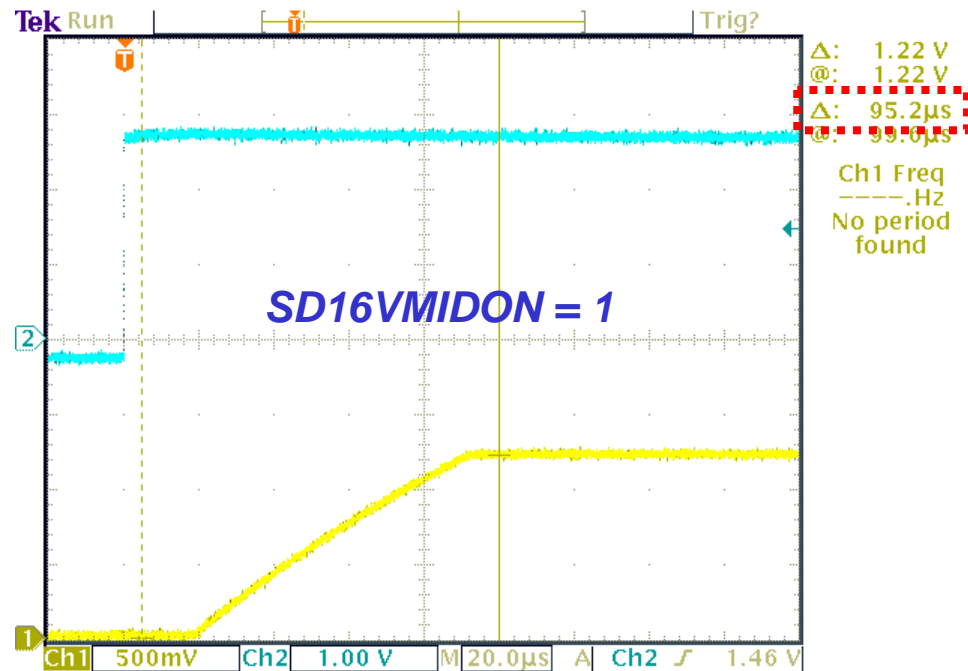
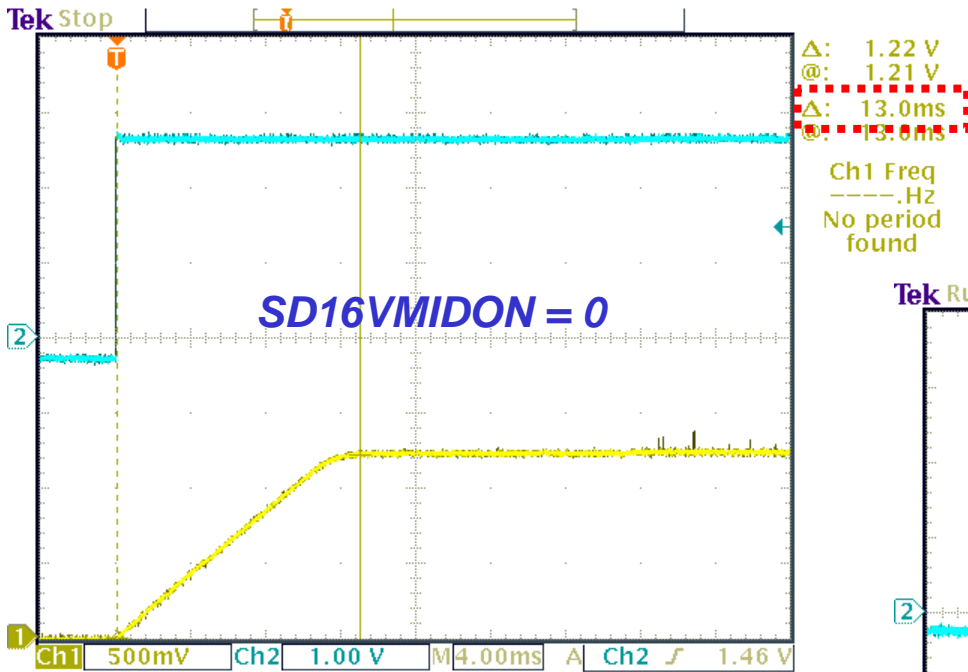
外部参考源:  $SD16REFON = 0$ ,  $SD16VMIDON = 0$

内部参考源:  $SD16REFON = 1$ ,  $SD16VMIDON = 0$

内部参考源带缓冲器输出:  $SD16REFON = 1$ ,  $SD16VMIDON = 1$

- 针对温度 (A6): 采用内部参考源

# 内部参考源稳定时间



- $C_{VREF} = 470\text{nF}$
- 缓冲器打开比关闭时, 参考源稳定时间快 **100** 倍以上
- 参考源稳定后禁用缓冲器

# 调制器的时钟选择

- 用 **D4270** 进行  $f_M$  补偿：  
(连续转换模式，启用内部参考和缓冲器)

**ACLK = 32.768kHz, 256 OSR, SD16INTDLY\_0**

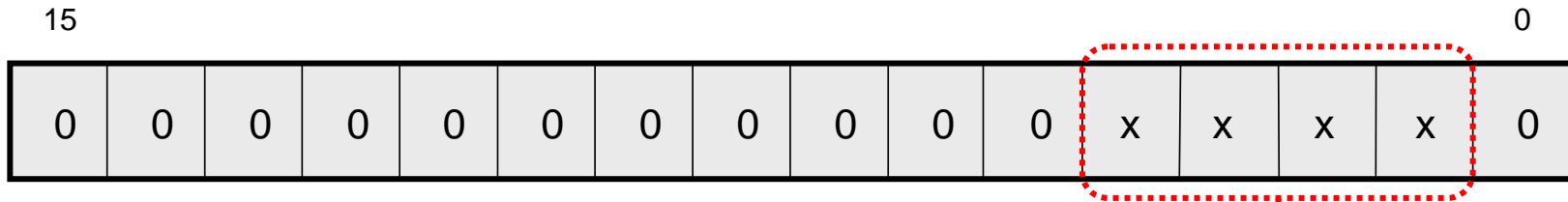
- 约 **7.8ms**/转换
- 约 **950uA**: LPM3 中的 CPU (约 **1009uA**: LPM0 中的 CPU)

**SMCLK = 1.048MHz, 256 OSR, SD16INTDLY\_0**

- 约 **244us**/转换
- 约 **1095uA**: LPM0 中的 CPU

*转换速度约快 **32** 倍，而电流才增大 **15%***

# 中断向量发生器



信息源	SD16IV 目录
无中断阻碍	0
SD16MEMx 溢出	02h
SD16CCTL0 IFG	04h
保留	06h
保留	08h
保留	0Ah
保留	0Ch
保留	0Eh
保留	10h

- 共享一个中断向量: **SD16\_A IFG** 和溢出标志
- 快速解码可显著精减代码尺寸并减少 **CPU** 负载



# 用汇编程序处理 SD16IV

```
SD16_ISR    add    &SD16IV,PC    ; Offset to Jump table
            reti                    ; SD16IV = 0, no int.
            jmp    Over_ISR       ; Overflow handler

CH1_ISR     ; Handle channel 1 interrupt

Over_ISR    ; Handle overflow interrupt
```

# 用 C 语言处理 SD16IV

```
// SD16_ISR
#pragma vector=SD16_VECTOR
__interrupt void SD16_ISR(void)
{
    switch ( __even_in_range(SD16IV, 16) )
    {
        case 2: Handle overflow;
                break;
        case 4: Channel 1 IFG;
                break;
    }
}
```

# 使用“\_\_even\_in\_range ()”

```
106 // Add SD16_A ISR Here
107 #pragma vector=SD16_VECTOR
108 __interrupt void SD16_isr(void)
109 {
110     switch (SD16IV)
111     {
112     case 2:
113         break;
114     case 4:
115         SD16MEMO = SD16MEMO-offset;
116         break;
117     }
118 }
```

```
SD16_isr:
008184 0F12          push.w  R15
          switch (SD16IV)
008186 1F421001     mov.w   &SD16IV,R15
00818A 2F82          sub.w   #0x4,R15
00818C 0320          jne     0x8194
          SD16MEMO = SD16MEMO-offset;
00818E 928202021201 sub.w   &offset,&SD16MEMO
          }
008194 3F41          pop.w   R15
008196 0013          reti
```

与

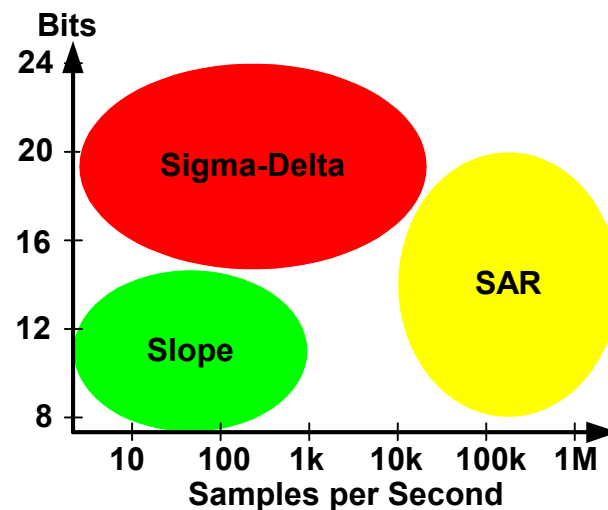
```
106 // Add SD16_A ISR Here
107 #pragma vector=SD16_VECTOR
108 __interrupt void SD16_isr(void)
109 {
110     switch ( __even_in_range(SD16IV, 4))
111     {
112     case 2:
113         break;
114     case 4:
115         SD16MEMO = SD16MEMO-offset;
116         break;
117     }
118 }
```

```
          switch ( __even_in_range(SD16IV, 4))
SD16_isr:
008184 10521001     add.w   &SD16IV,PC
008188 0013          reti
00818A 0013          reti
00818C 003C          jmp     0x818E
          SD16MEMO = SD16MEMO-offset;
00818E 928202021201 sub.w   &offset,&SD16MEMO
          }
008194 0013          reti
```

# 选择 MSP430 ADC

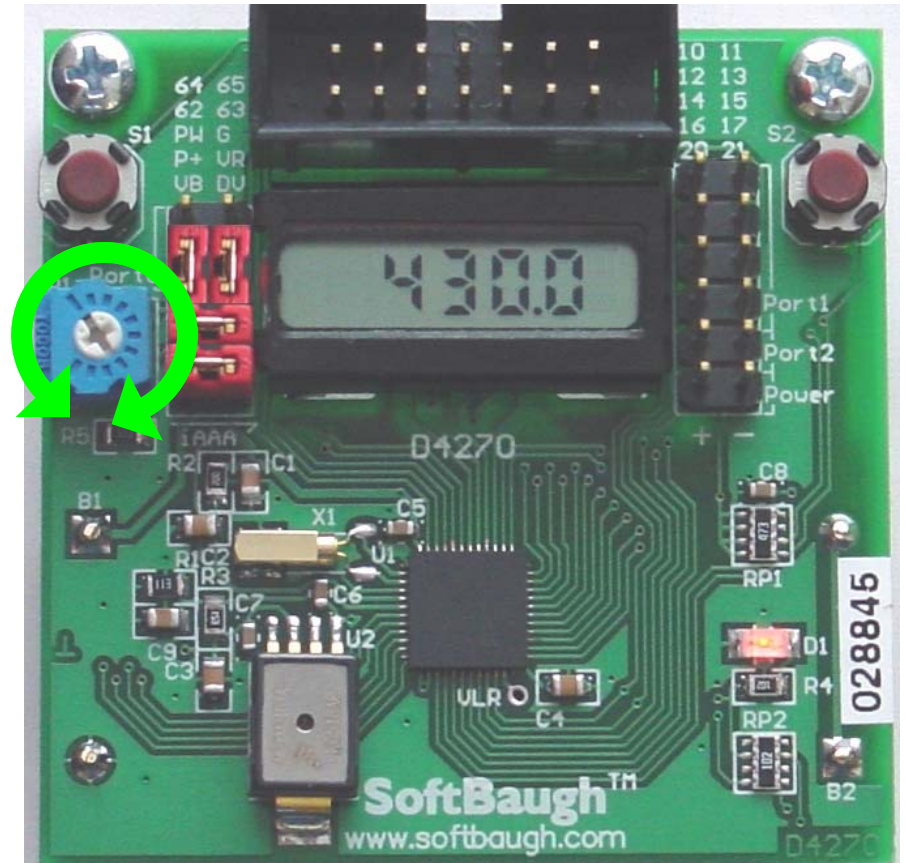
	channels	$f_{SAMPLE}$ (ksps)		res	SINAD (typ)	$A_{IN}$	reference			triggering	gain	features
		min	max				Ref <sub>IN</sub>	Ref <sub>OUT</sub>	Ref <sub>I,OUT</sub>			
<b>ADC10</b>	8	34	200+	10	57	Vss to Vref	1.4-3.6	1.5/2.5V	+/-1mA	SW/Timer/Cont	N/A	DTC
<b>ADC12</b>	12	34	200+	12	68	Vss to Vref	1.4-3.6	1.5/2.5V	+/-1mA	SW/Timer/Cont	N/A	Conv Mem
<b>SD16</b>	3 ind	~4		16	85	+/-600mV	1.0-1.5	1.2V	+/-1mA	SW/Cont	to 32x	Preload
<b>SD16 A</b>	4 mux'd	~0.03	~5	16	85	+/-600mV	1.0-1.5	1.2V	+/-1mA	SW/Cont	to 32x	Buffered input

- 需要测量电压范围吗？
- $A_{IN}$  的最大频率是多少？
- 分辨率多高？
- 需要差分输入吗？
- 参考源的范围是多少？
- 需要多个通道？



# 实验练习 1：测量电压

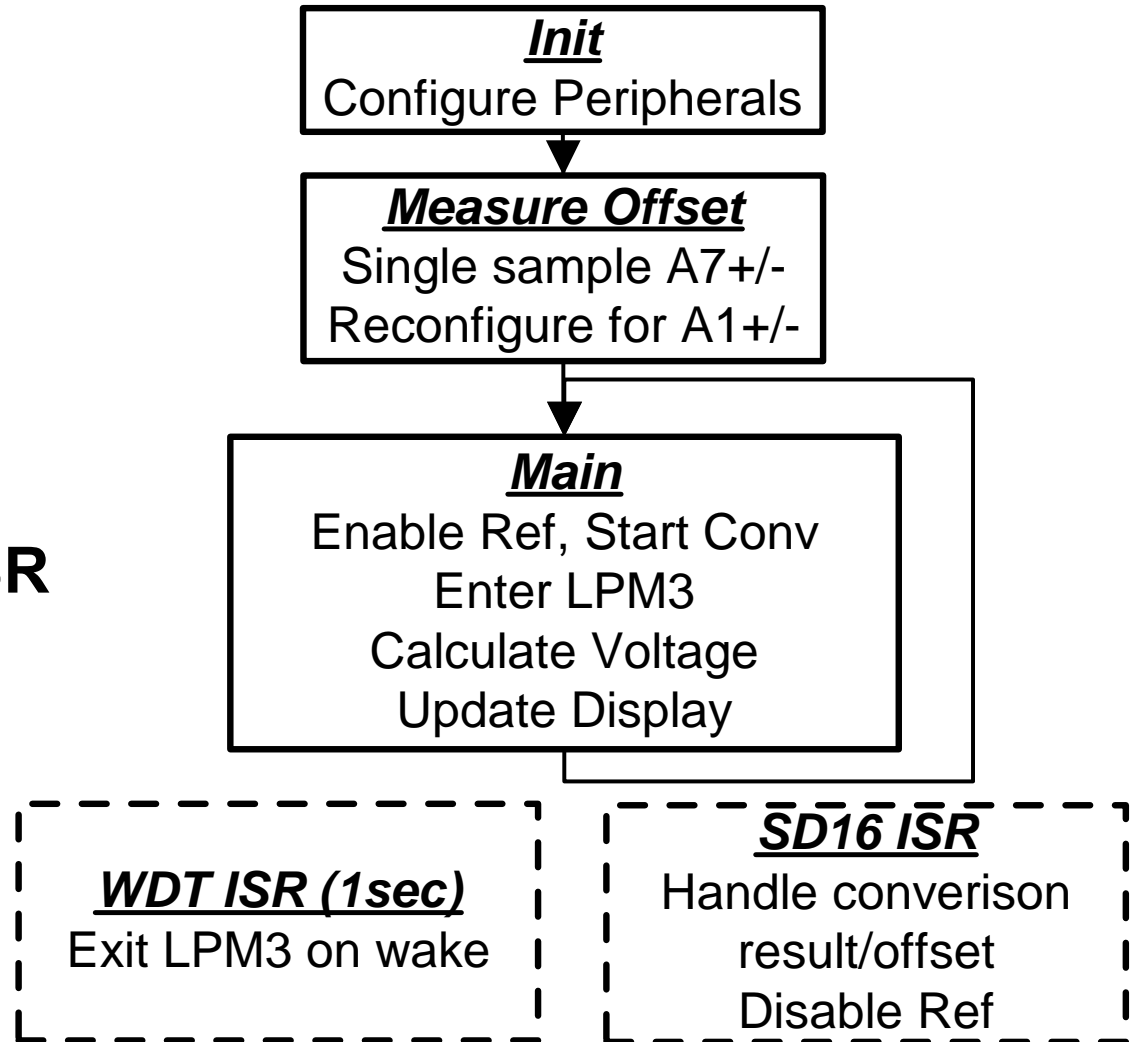
- 配置 **SD16\_A**
- 测量可变电电压
- 转换至 **mV**
- 每秒更新 **LCD**



# 实验讲解 1 软件流程

SD16\_A 配置:

- 1x 增益
- 慢速输入缓冲器
- 通道 A1+/-
- 内部  $V_{REF}$
- $f_M = ACLK$ , 256 OSR
- 单次转换
- 2's 补码



© 2005 Texas Instruments Inc, Slide 22

# 实验讲解 1 SD16\_A 设置

```
// Add SD16_A Configuration Here
SD16CTL = _____;
SD16CCTL0 |= _____;

// Get internal offset
SD16INCTL0 = _____;
SD16CCTL0 |= _____;
while(!(SD16CCTL0 & _____));
offset = SD16MEM0;

// Configure for external potentiometer
SD16INCTL0 = _____;
SD16CCTL0 = _____;
```

- 添加适当的 **SD16\_A** 设置代码
- **A7** 设置 单次转换
- 启动转换并查询 **IFG**
- **A1** 再设置 单次转换

# 实验讲解 1 SD16\_Main

```
// Main
while (1)
{
    SD16CTL |= _____;
    SD16CCTL0 |= _____;

    _BIS_SR(LPM3_bits + GIE);

    Disp_Value(2, (float)result * MV_PER_LSB);
}
```

- 启用内部参考
- 启动转换



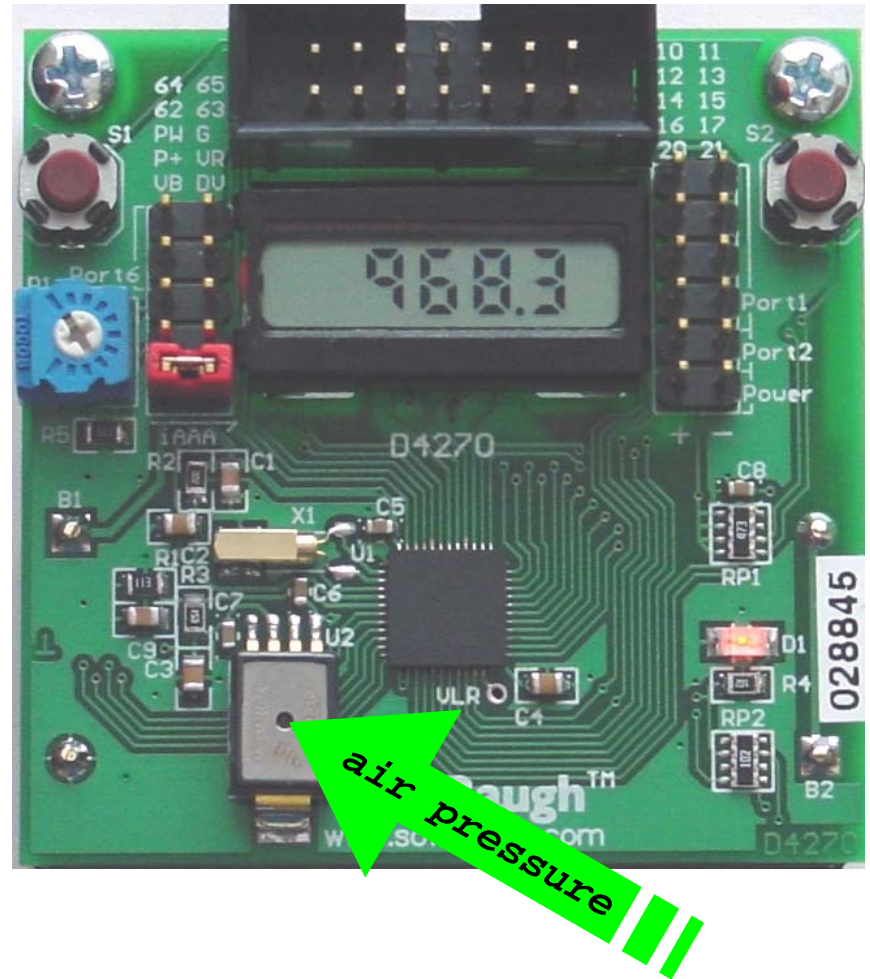
# 实验讲解 1 SD16\_A ISR

```
// Add SD16_A ISR Here
#pragma vector=SD16_VECTOR
__interrupt void SD16_isr(void)
{
    switch (__even_in_range(SD16IV, 4))
    {
        case 2:
            break;
        case 4:
            result = _____;
            SD16CTL &= ~(_____);
            break;
    }
}
```

- 得到转换结果并减去测量到的偏移值
- 关闭内部参考源

# 实验练习 2: 测量压力

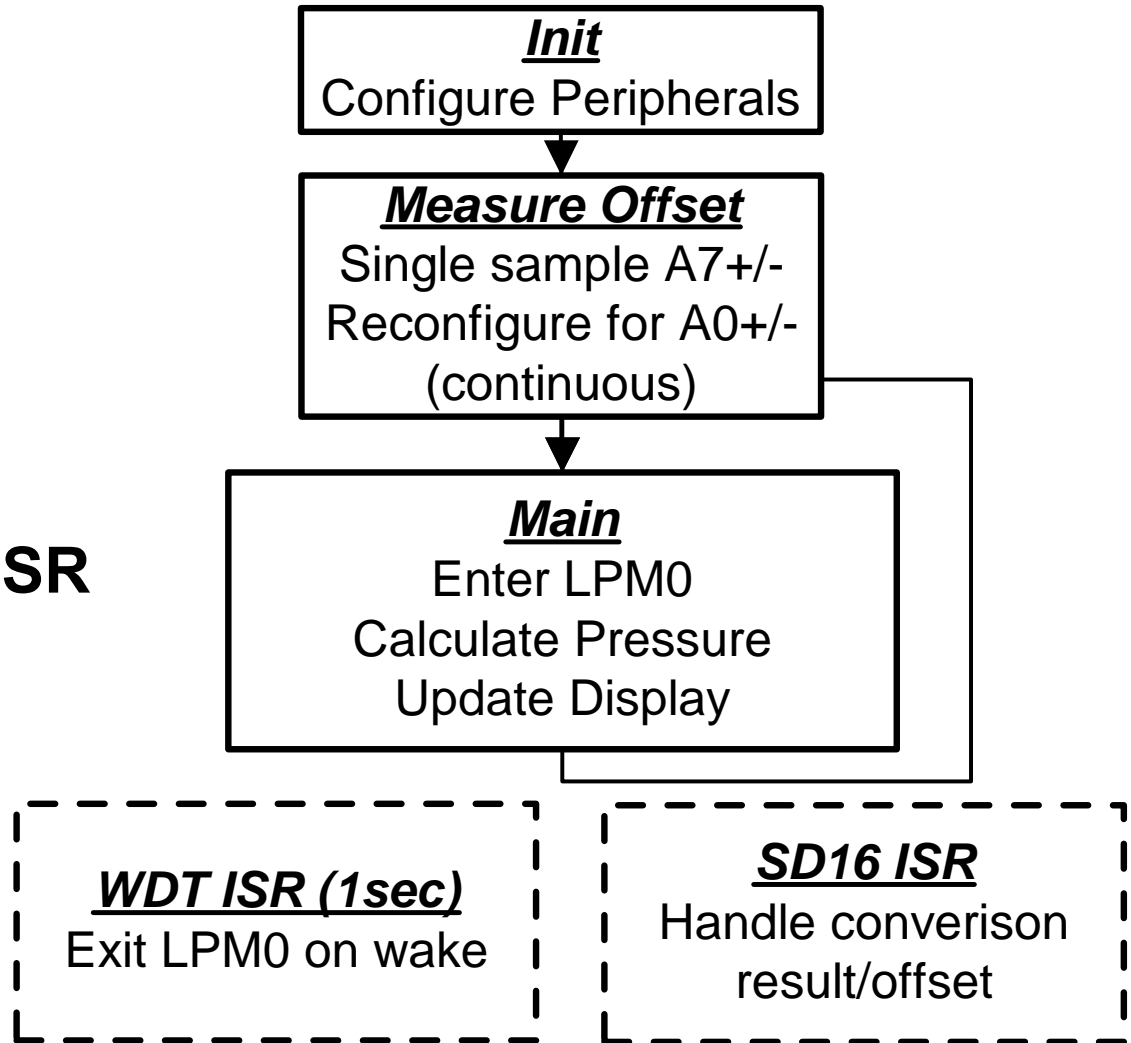
- 配置 SD16\_A
- 测量压力传感器
- 转换至 mbar
- 每秒更新 LCD



# 实验讲解 2 软件流程

SD16\_A 配置:

- 32x 增益
- 中速输入缓冲器
- 通道 A0+/-
- 外部  $V_{REF}$
- $f_M = MCLK$ , 1024 OSR
- 连续转换
- 2's 补码



# 实验讲解 2 **SD16\_A** 设置

```
// Add SD16_A Configuration Here
SD16CTL = _____;
SD16CCTL0 |= _____;

// Get internal offset
SD16INCTL0 = _____;
SD16CCTL0 |= _____;
while (!(SD16CCTL0 & _____));
offset = SD16MEM0;

// Configure for external potentiometer
SD16INCTL0 = _____;
SD16CCTL0 = _____;
```

- 添加适当的 **SD16\_A** 配置代码
- 配置 **A7** 为单次转换
- 启动转换并查询 **IFG**
- 再配置**A0** 为连续转换

# SD16 A: 以一应变千变

- 具备灵活的 **16** 位输入架构
- 兼顾到了参考源稳定时间
- **SD16INTDLYx**: 设置是否足够长?
- 匹配缓冲器设置, 实现最佳功耗性能比
- 理解  $f_M$ 、**OSR** 与采样率的关系

根据应用要求匹配 ADC

*不仅仅是分辨率的问题!*

# 实验讲解 1 设置SD16\_A 的解决方案

```
// Add SD16_A Configuration Here
SD16CTL = SD16VMIDON+SD16REFON+SD16SSEL1;
SD16CCTL0 |= SD16BUF_1+SD16DF+SD16SNGL;

// Get internal offset
SD16INCTL0 = SD16INCH_7;
SD16CCTL0 |= SD16SC;
while(!(SD16CCTL0 & SD16IFG));
offset = SD16MEM0;

// Configure for external potentiometer
SD16INCTL0 = SD16INCH_1;
SD16CCTL0 = SD16BUF_1+SD16DF+SD16SNGL+SD16IE;
```

# 实验讲解 1 SD16\_A Main 解决方案

```
// Main
while (1)
{
    SD16CTL |= SD16VMIDON+SD16REFON;
    SD16CCTL0 |= SD16SC;

    _BIS_SR(LPM3_bits + GIE);

    Disp_Value(2, (float)result * MV_PER_LSB);
}
```

# 实验讲解 1 SD16\_A ISR 解决方案

```
// Add SD16_A ISR Here
#pragma vector=SD16_VECTOR
__interrupt void SD16_isr(void)
{
    switch (__even_in_range(SD16IV, 4))
    {
        case 2:
            break;

        case 4:
            result = SD16MEM0-offset;
            SD16CTL &= ~(SD16VMIDON+SD16REFON);
            break;

    }
}
```



# 实验讲解 2 SD16\_A 设置解决方案

```
// Add SD16_A Configuration Here
SD16CTL = 0; // This is the default, delete line
SD16CCTL0 |= SD16BUF_2+SD16OSR_1024+SD16DF+SD16SNGL;

// Get internal offset
SD16INCTL0 = SD16GAIN_32+SD16INCH_7;
SD16CCTL0 |= SD16SC;
while(!(SD16CCTL0 & SD16IFG));
offset = SD16MEM0;

// Configure for external potentiometer
SD16INCTL0 = SD16GAIN_32+SD16INCH_0;
SD16CCTL0 = SD16BUF_2+SD16OSR_1024+SD16DF+SD16SC+SD16IE;
```

- 在进行偏差测量前，确保外部参考源电压已经稳定！