

# si 版本中添加 driver

djyos 的 si 版本中，driver 和操作系统是一起编译到一个可执行映像中的，本文档主要有两部分内容：

- 1、如何添加、修改 driver 代码。
- 2、编译和烧录 driver。

本文档是一个 Quick start，详细的 driver 代码如何编写，参看《都江堰操作系统与嵌入式系统设计》一书。

## 1. 创建 driver 目录

### 1.1. si 版本的目录结构

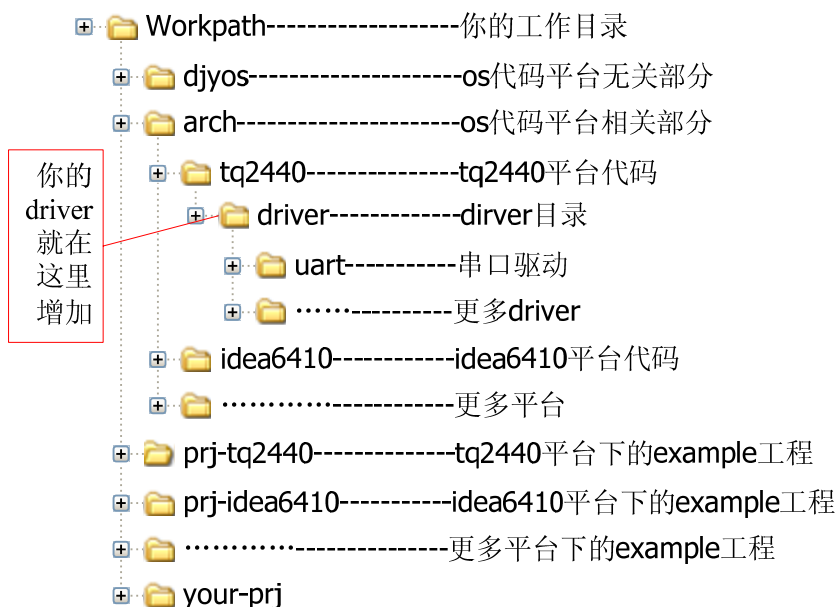


图 1 si 版本目录结构

这是 djyos 整体目录结构，arch 目录包含了多个移植平台的代码，每个平台一个子目录，例如 tq2440 子目录下存放的是 tq2440 开发板的移植代码。在 tq2440 平台下的所有 driver 都在 driver 子目录下。增加 driver 就从 dirver 目录下创建你的 driver 目录开始。

### 1.2. 创建 driver 目录

假定你要创建一个名为“my-driver”的驱动程序目录，你需要经过以下步骤：

- 1、复制 driver 目录下任意一个目录，并把它改名为“my-driver”。
- 2、修改 driver 目录下的 makefile 文件，把 my-driver 添加到这一行中：

```
subdir =uart key nude_io flash_chip
```

改为：

```
subdir =uart key nude_io flash_chip my-driver
```

- 3、修改 my-driver\makefile 文件，把这一行：

```
sysload =uart.c
```

中的 uart.c 改为你的驱动程序源文件，如果有多个源文件，则列在一起，用空格隔开（不

是逗号), 汇编代码也一样, 如下:

```
sysload =src1.c src2.c src3.s
```

- 4、如果 my-driver 下有包含源程序文件的子目录, 子目录名为 fold1, 则把该子目录添加到 subdir 变量中, 有多个子目录则空格隔开, 如下:

```
subdir = fold1 fold2
```

## 2. 编译工程

**特别提示: si版本是应用程序和操作系统编译在一起的, 图 1 中的工程目录必须存在, 即使 dji\_main 函数是一个空函数也必须存在。**

本文档假设你已经按照《建立 windows 下 djiyos for arm 的编译和调试环境.doc》文件中的方法安装好 gcc 编译工具。

在 windows 下, 点“开始-运行”, 在运行对话框:



中输入 cmd, 点“确定”进入命令行方式, 然后进入工程目录(主控 makefile 文件也在这个目录中), **注意, 不是进入安装 cygwin 时带的“Cygwin Bash Shell”环境**。在这个目录中执行 make 命令即可编译。假定工程目录是 g:\djiyos\si\my-prj, 可用下列 4 条命令分别编译不同目标文件:

- ```
g:\djiyos\si\my-prj>make clean      删除所有编译结构文件。
g:\djiyos\si\my-prj>make debug     编译产生 debug.elf 文件, 未经编译优化, 并且包含大量调试
                                     信息, 可用于仿真调试。
g:\djiyos\si\my-prj>make run_inram  编译产生 run_inram.bin, 编译器设为 2 级优化, 该文件可烧
                                     录到 flash 中, 运行时自动 copy 到 ram 中执行。
g:\djiyos\si\my-prj>make run_inflash 编译产生 run_inflash.bin, 编译器设为 2 级优化, 该文件可烧
                                     录到 nor、flash 中, 直接在 norflash 中运行, 适合像 cm3 这样
                                     的单片机。
```

编译产生的结果文件:

- \*.elf: elf 格式的可执行文件, 包含符号表, 还可包含更多的调试信息。
- \*.bin: 可直接烧录的二进制可执行文件。

### 2.1. 何时应该使用 make clean 命令

make 有一个特点, 就是如果被依赖的文件比目标文件更新的话, 就会重新编译目标文件, 否则不会重编译。比如两次编译间, a.c 文件没有被编辑过, 那么被依赖的文件 a.c 就不比目标文件 a.o 新, 因此第二次编译时 a.o 就不会被重新编译, 但有时候, 我们不希望这种“查新”机制起作用, 就要用 make clean 命令把目标文件删掉, 强制重新编译。

#### 1、修改头文件

原理上讲, 如果依赖关系做得好, 头文件也成为.o 文件的依赖文件的话, 头文件修改后, 编译

器能正确重编译依赖该头文件的目标文件，但事与愿违，有些时候头文件与 c 源文件的依赖关系很复杂，并且在编程过程中会有调整，要完全描述这种依赖关系变得很困难，且 makefile 会被弄得很复杂难读。因此，djyos 的 makefile 不描述头文件和 C 文件的依赖关系，故在修改头文件后，需要执行 `make clean` 命令删掉所有.o 文件，强迫重新生成所有.o 文件。

## 2、目标改变

比如原来执行过：

```
make debug 编译调试版本
```

现在要执行

`make run_inram` 编译可直接执行版本，由于在执行 `debug` 时，已经产生了.o 文件，而.c 文件又没有修改，故不会重新编译，而是直接把编译 `debug` 时产生的.o 文件重新连接。而 `run_inram` 和 `debug` 的命令行参数并不一样，该.o 文件是按 `debug` 的命令行参数编译的，不适合 `run_inram` 使用，必须重新按 `run_inram` 的参数产生所有.o 文件，故需要在执行 `make run_inram` 之前用 `make clean` 删掉所有.o 文件。

## 3. driver 编程

前面把工程架子都搭好了，但还没有编写一行代码呢，driver 的功能，归根究底还是要通过代码才能实现。前面都是搭台子吆喝，光吆喝是不行的，练把式还得动真格，沉住气，真功夫马上登场。虽说是真功夫，但这里还是只讲招式，内功秘笈（driver 原理）还得看《都江堰操作系统与嵌入式系统设计》。

### 3.1. driver 模块初始化

driver 模块应该有一个初始化函数，该初始化函数的命名方式必须以“`module_init_`”开头，例如 key 模块的初始化函数是 `module_init_keyboard`，函数原型必须是：

```
bool_t module_init_keyboard(void)
```

为什么要规定函数名，以及函数原型为什么没有参数，这跟支持项目经理组织项目团队有关，其功效主要在 `dlsp` 和 `mp` 版本中体现，这里先卖个关子，等 `dlsp` 出来后再统一说明。si 版本中遵守这个规定，可以使你的 driver 能够兼容未来的 `dlsp` 版本。

初始化函数定义好后，一般在 `appinit.c` 文件中的 `_djy_main` 函数中调用，但这不是固定的，你可以在应用程序的任何地方调用。

`module_init_xxx` 函数的功能是：

- 1、执行 driver 模块私有的初始化工作，不要误解为硬件初始化工作，djyos 用的是“泛设备”概念，driver 驱动的不一定是硬件，还可能是系统中的其他软件模块。
- 2、调用 `dev_add_root_device` 函数或 `dev_add_device` 函数把新设备添加到系统设备队列中。

### 3.2. 实现 driver 功能

实现 driver 的功能，即实现泛设备的两套接口：读、写、控制，左右手各一套，这两套接口的详细说明参看《都江堰操作系统与嵌入式系统设计》一书，以及参考共享代码中的 `uart.c` 和 `key.c`，本文档是 Quick start 文档，不做详细说明。